







実用新案登録願

昭和55年8月12日

特許住長官 川 原 能 雄

- 1. 考案の名称 鋼管真円度測定装置
- 2. 考 案 者 フリガナ 茨城県鹿島郡鹿島町大字光 3 番地 全友金属工業株式会社鹿島製鉄所内 氏 名 山 村 「箅 (外1名)
- 3. 実用新案登録出願人 ^{2 | ** †} 大阪市東区北浜5丁目15番地 (211)住友金属工業株式会社 元 名(名称) 代表者 熊 谷 典 文

(国 籍)

- 代 理 人 〒107 4.
 - 住 所 東京都港区赤坂 6 丁目 5 番 2 2 号シャトー赤坂 電 話(582)0830,7848
 - 点 名(7209) 弁理土 久 門

知

5. 添付書類/目录 1 √明 / 書 1 独 -

(4) 委任 共 1通

55 11-002

1. 考案の名称

夠 管 真 円 度 測 定 装 置

- 2. 実用新案登録請求の範囲
 - (I) 拡管機のプルロッドに軸方向移動自在に依 装されたスリープと、このスリーブによつて 支持されつつ鋼管外周の同一横断面上に配置 された複数の検出部とを備えたことを特徴と する鋼管真円度測定装置。
- 3. 考案の詳細な説明

この考案は鋼管真円度曲り測定装置に係り、 特に大径溶接鋼管の拡管のための情報を得るの に好適な測定装置に関する。

通常 UOE 製管法による大径溶接鋼管は、平板状の板を円形に曲げて端部を溶接するが、溶接後の成形されたパイプは真円になつておらず、この真円度の向上のために最終仕上工程として拡管機により形状の修正を実施している。

この拡管機は第8図に示すようにセグメント 43、コーン 44、プレッシャープレート 45、

, 1

31406

プルロッド4、プルロッドナット46で構成さ れ、製造された鋼管2を拡管することにより成 形及び密接の残留応力歪を除去し形状を矯正す る。この作動原理は、プルロッド4にコーン 4 4 をプルロッドナット 4 6 で取りつけ、プル ロッド4を油圧力によりけん引し、「くさび効 果」によつてセグメント43がプレッシャープ レート45に押圧された状態でスライドし拡管 する方式である。通常コーン44は、正八角形、 正十角形、あるいは正十二角形をしており、鋼 管の内径サイズにあわせて使用する。そこで拡 管前後または拡管中に鋼管の真円度、曲りなど を測定することは重要であるが、従来はオンラ インにおける測定は困難であつたため、拡管後 の鋼管状法精度を充分向上することができなか つた。

ところで近年では大径鋼管に対する構造用と しての需要が高まり、大径溶接鋼管においても その真円度、曲り、特に管端部の真円度、曲り は現場工事における溶接作業を容易に実施する 〇 ため高精度化する必要が生じた。

この考案はこのような従来の問題点を解消すべく創案されたもので、拡管に必要な寸法情報をオンラインで得ることができる鋼管の真円度、曲り測定装置を提供することを目的とする。

この考案に係る測定装置は、拡管中の鋼管の同一横断面上に配置されかつ拡管機のブルロッドに対して軸方向移動自在な複数の検出部によつて真円度、曲りを知るために鋼管の半径方向の変位量を測定するものである。

次にこの考案に係る鋼管真円度測定装置の一 実施例を図面に基づいて説明する。第1図は鋼 管の管端部における真円度曲りを測定する装置 の一実施例を示すものでまた第3図は第1図の 皿部を拡大して示す斜視図である。

この第1図ないし第3図において、測定装置 1は拡管機3により拡管中の鋼管2の外部で該 拡管機3のプルロッド4に軸方向移動自在に嵌 装されたスリープ5を有し、このスリープ5に は鋼管2の開口端6に対向する端部7にフラン

0 ジ8が固着されている。フランジ8の周縁部に 例えば下端および左右端の合計4ヶ所といつた 任意の数の軸タが相対向して鋼管2の外面に沿 つて軸方向に突設され、この軸9の先端部には 検出部10が設けられている。従つて任意数の 各検出部10は鋼管2の外周面に沿つて配置さ れまたスリープ5はプルロッド4と同芯に保持 されかつ検出部10はスリープ5と同芯の円周 上に配置されるから、これによつて検出部10 は鋼管2と同芯の円周上に配置されており、各 検出部10の上下変位置は鋼管2の外周面の上 下変動つまり曲り量真円度量に応じて検出され る こ と に な り 、 各 検 出 部 の 変 位 量 を 測 定 す る こ とによつて真円度または曲り量を測定すること が可能になる。

次に真円度、曲り量の測定方法について説明する第9図はその測定方法の原理を示した図でありこの例では鋼管の円周上90°ごとにA,B,C,Dの4ケ所の検出部を設けたものである。この図において先ず検出部A,B,C,Dを測定対象の鋼

*

管の公称外径 2R の位置に設定する。そして拡 管途中の測定中にだ円の状態に従つて検出部A, B, C, D の 各 部 の 距 離 は 変 位 し そ の 同 一 断 面 内 の 各検出部 A, B, C, D の変位量をそれぞれ ℓ, ,ℓ,, ℓ_3 , ℓ_4 とすれば真円度の表示は $2R+(\ell_1+\ell_2)$, 2 R(ℓ₃+ℓ₄)で表わされ、また曲り量について は ℓ,,ℓ2,ℓ3,ℓ4 で表わすことができる。そこで 上述の測定の原理を使用しての測定実施例につ いて述べる。検出部10は変位量が測定できる ものであれば何でもよいが本実施例では差動ト ランス型の距離センサーを利用したものであつ て、第1図、第3図に示すように鋼管2の外面 に当接し得るタッチローラ11を有し、該タッ チローラ11は鋼管2の外面の半径方向につい て変位してその変位量を検出器である差動トラ ンス12に伝達する。差動トランス12はタツ チ ロ ー ラ 1 1 の 変 位 を 電 圧 に 変 換 し そ の 電 圧 信 号を A/D 変換器 1 3 に入力する。A/D変換器 13はアナログ信号である電圧信号をデジタル 信号に変換して演算器14に入力する。演算器

14は鋼管2の真円度、曲りのデータを記録装置 15によつて記録するとともに制御装置16に よつて拡管機3を制御する。次に装置の個々の 詳細について述べると、第4図に示すように、 スリープ5は複数の軸受17を介してプルロッ ド4に嵌装され、軸受11はスリープ5のプル ロッド4に対する軸方向移動および円周方向回 転を許容し、該軸受17はプルロッド4に転接 する鋼球18を枠19によつて支承してなり、 枠19はスリープ5の内面からプルロッド4の 半径方向に突出された軸20によつて回転自在 に支承されている。また鍋球18は軸20に対 して垂直な軸21によつて前記枠19に取り付 けられ、この軸21は鋼球18を回転自在に支 承している。従つてスリープ5はプルロッド4 と同芯に保持されつつ進退、回転を自由に行い 得る。次にフランジ8の下端にはウエイト22 が釣り下げられ、該ウエイト22はスリープ5 の回転を阻止している。これによつて各検出部 10の円周万向の位置決めが行われ、測定条件

〇が一定に保たれる。フランジ8にはさらに移送 装置23が連結されスリープ5は移送装置23 によつてプルロッド4の軸方向に移送される。 移送装置23はプルロッド4の軸方向に周廻し つつ延在されたチェーン24をスプロケット 25、26に巻回してなり、スプロケット25を エアーモータ27によつて駆動してチェーン 24をその長手方向に走行させる。

また検出部10は軸9の先端に固着されて鋼管2の半径方向に延材する基板28を有し、タッチローラ11は該基板28の側面に固着を入れたガイド29によつて鋼管2の半径方向にタッチローラ11の一両端には30が松が上りを介してガイド29を介してガイド29を介してガイド29を介してガイド29を介してカッチローラ11が案内される。変位量を加入がイドロッド30がガイド29を介してタッチローラ11に連結なり作動板31を介してタッチローラ11に連結ないる。ガイドロッド30,30間にはムム32が差渡され、作動板31はこのピーム32

(7)

. . . .

に連結されている。ビーム32にはさらにエアシリンダ33が連結され、タッチローラ11がエアシリンダ33によつて鋼管2の外面方向に付勢されるようになつている。従つてタッチローラ11は常に一定圧で鋼管2の外面に当接し、測定条件が均一化されている。

ところで第 5 図 および 第 6 図 は 本 考案 に おける 上 記 実 施 例 と は 異 な る 例 を 示 す も の で 鋼 管 の 管 端 部 以 外 の 中 央 部 の 真 円 度 、 曲 り 量 を 測 定 する に は 、 測 定 装 置 3 4 を 併 用 す る。

O れ、上下対になる検出部 3 6 , 3 6 は鉛直方向に 配列されて、軸方向について同一位置で上下か ら鋼管 2 を計測する。

前述のとおりこの考案に係る鋼管寸法測定装置は、鋼管の同一横断面上に配置されかつブルロッドに対して軸方向移動自在な複数の検出部

(9)

O によつて鋼管の真円度、曲りを測定し、検出部は鋼管外面に向つてタッチローラを付勢しこのタッチローラの進退を検出器によつて検出するので、拡管に必要な真円度、曲り量等の情報をオンラインで得ることができるという優れた効果を有する。

4. 図面の簡単な説明

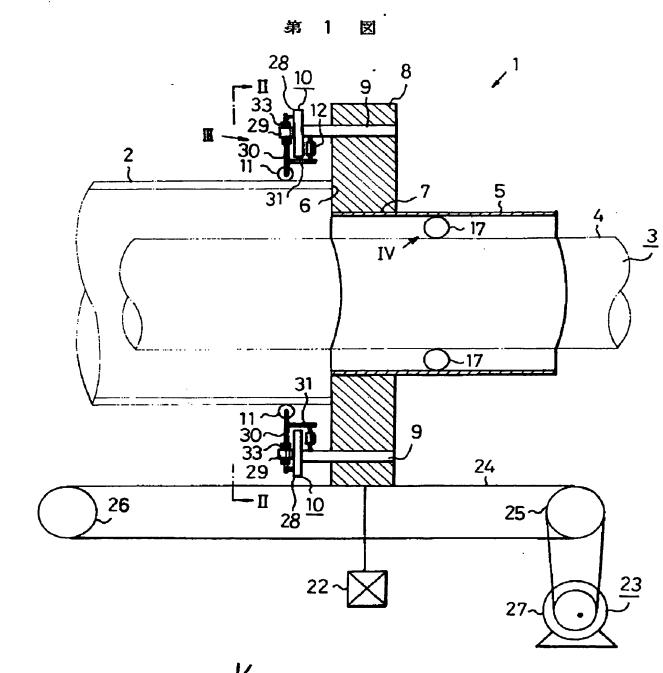
第1図はこの考案に係る鋼管寸法測定装置の 一実施例を示すが断面図、第3図は第1図のII 一II 矢視線に沿う斜視図、第3図は第1図のIII 部を拡大して示す斜視図、第3図は第1図のIII 部を拡大して示す斜視図、第5図は別を示すが 他の面図、第5図が1一VI 矢視線ですが 断面図、第3図はは第5図のVI 一VI 矢視線を 新額図、第3図は拡管機を示すが 図はこの発明方法を示すっつの 図はこの発明方法を示すっつ

1・・測定装置、2・・鋼管、3・・拡管機、4・・プルロッド、5・・スリーブ、6・・開口端、7・・端部、8・・フランジ、9・・軸、

(10)

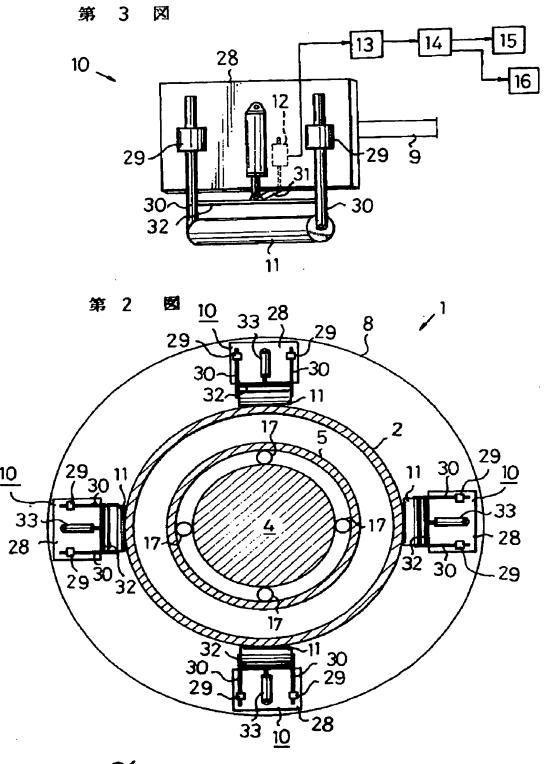
O 10・・検出部、11・・タンチローラ、12・・差動トランス、13・・A/D変換器、14・・演算器、15・・記憶装置、16・・制御装置、17・・軸受、18・・タエイト、23・・移送装置、24・・チェーン、25,26・・スプロケット、27・・エアモータ、28・・スプロケット、27・・エアモータ、28・・スプロケット、30・・ガイド、30・・ガイド、30・・ガイド、31・作動板、32・・ガイド、31・作動板、32・・ビート、33・・動道、36・・検出部、37・・ビード、38・・ガート、46・・ブルロッドナット。

実用新案登録出願人 住友金属工業株式会社 代 理 人 久 門 知



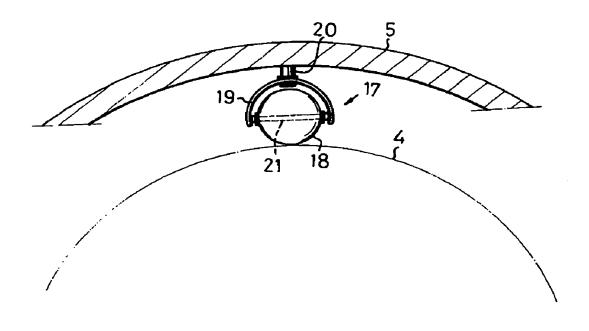
: 社 知

374 06 1/7



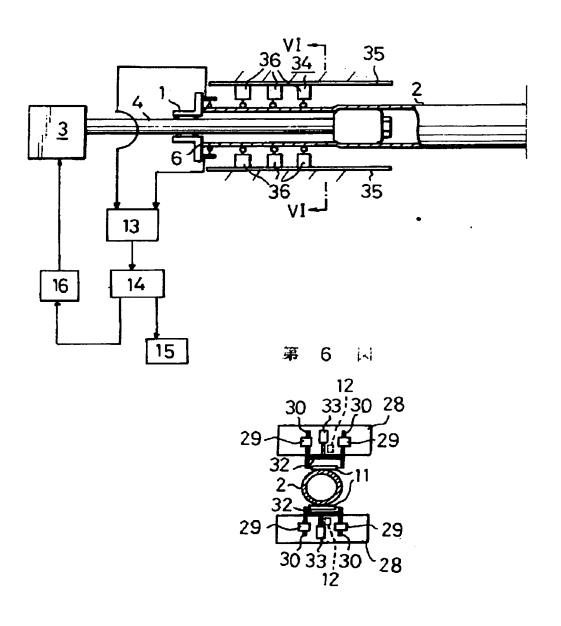
374 08 3/7

第 4 図

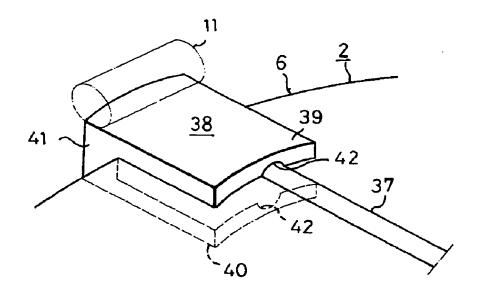


比知

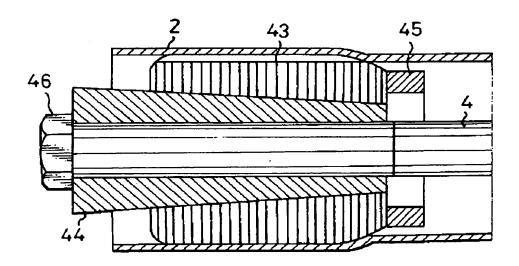
374 06 3/



第 7 図

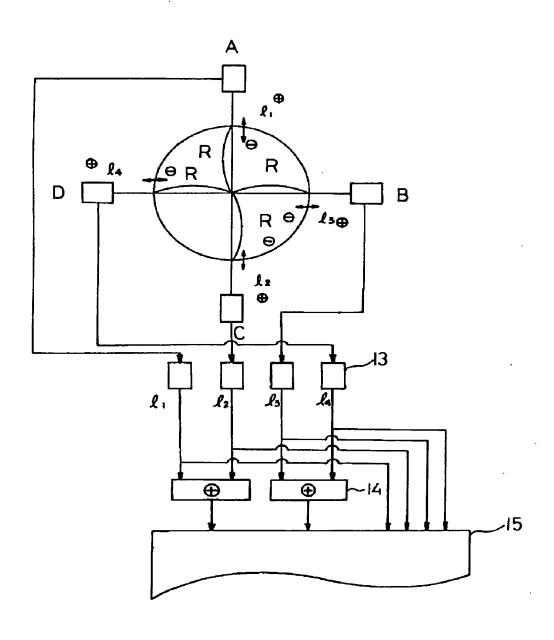


第 8 14



公開実用 昭和57—37406

第 9 図



知

○ 6 前記以外の考案者

茨城県鹿島郡鹿島町大字光 3 番地 住友金属工業株式会社鹿島製鉄所内 細 小路 春 樹

37406

(

)

: ::

÷.

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

☑ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
Потиер.

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.